

ROBOTIK ROBOTIC



Fachbereich / Division

Seite / Page

ROBOTIK / ROBOTICS

2 – 3

► Roboter und Gestelle für Erprobungen

Bezeichnung

Scara-Roboter TH650A-Z

Kurzbeschreibung

Vier-Achs-Roboter mit verlängerter Z-Achse einschl. Steuerung und Sockel

Beschreibung

Schneller Scara-Roboter mit einer Reichweite von 650 mm, max. Traglast: 10 kg

Bezeichnung

C-Gestell

Kurzbeschreibung

Mobiles Gestell zur hängenden Aufnahme von Robotern

Beschreibung

Vorrichtung aus Edelstahl für einen hängend montierten Roboter, die einfach in vorhandene Anlagen (Bänder) integriert werden kann

Bezeichnung

M-430iA (Leihgabe der Fa. Fanuc Robotics)

Kurzbeschreibung

6-Achs-Roboter der Fa. Fanuc einschl. Steuerung

Beschreibung

Handlings-Roboter für bis zu 4 kg Nutzlast, die speziell für Anwendungen im Bereich Lebensmittel oder Pharmazie entwickelt wurden

► Hygienische Greiftechnik für Lebensmittel

Bezeichnung

HDHF-Greifer Standard

Kurzbeschreibung

Grundkörper für Vakuumgreifer im „Hygienic Design“

Beschreibung

Vakuumgreifer in „Hygienic Design“-Ausführung für das Handling von mittleren und größeren Lebensmitteln, max. Vakuum 40%, max. Traglast: 150 kg, hohe Leckagetoleranz

► Test robots and frames

Equipment

Scara robot TH650A-Z

Brief Description

Four-axes robot with extended Z-axis including control and base

Description

Fast Scara robot, movement range: 650 mm, maximum load capacity: 10 kg

Equipment

C frame

Brief Description

Mobile frame for hanging robot

Description

Stainless steel equipment for a hanging robot that can easily be integrated into existing lines (belts)

Equipment

M-430iA (on loan from the Alfred Ritter company)

Brief Description

6-axes-robot by Fanuc incl. control

Description

Handling robot, maximum load capacity: 4 kg, developed for application in food and pharmacy

► Hygienic gripper technology for food applications

Equipment

HDHF gripper, standard

Brief Description

Body for vacuum gripper in hygienic design

Description

Hygienic design vacuum gripper for the handling of medium and large sized food, maximum vacuum: 40%, maximum load capacity: 150 kg, high leakage tolerance

Bezeichnung

HDHF-Greifer Mini

Kurzbeschreibung

Grundkörper für kleinen Vakuumgreifer im „Hygienic Design“

Beschreibung

Vakuumgreifer in „Hygienic Design“-Ausführung für das Handling von kleineren Lebensmitteln, max. Vakuum 40%, mittlere Leckagetoleranz, max. Traglast: 5 kg

Bezeichnung

HDHV-Greifer

Kurzbeschreibung

Grundkörper für Vakuumgreifer im „Hygienic Design“

Beschreibung

Vakuumgreifer in „Hygienic Design“-Ausführung für das Handling von Lebensmitteln, max. Vakuum 90%, geringe Leckagetoleranz, max. Traglast: 50 kg

Bezeichnung

HDB-Greifer

Kurzbeschreibung

Grundkörper für Vakuumgreifer nach dem Bernoulli-Prinzip im „Hygienic Design“

Beschreibung

Bernoulli-Greifer in „Hygienic Design“-Ausführung für das Handling von biegesteifen Lebensmitteln, geringeres Vakuum, keine Abdichtung erforderlich, max. Traglast: 2 kg

Bezeichnung

Saugglocken für HD-Greifer

Kurzbeschreibung

Saugglocken für die HDHF-Greiferserie im „Hygienic Design“

Beschreibung

für unterschiedliche Produkte angepasste Saugglocken für die HD-HF-Greiferserie zum Handling von Fleisch, Gemüse, Backwaren u.Ä.

Equipment

HDHF gripper, mini

Brief Description

Body for small vacuum gripper in hygienic design

Description

Hygienic design vacuum gripper for the handling of small sized food, maximum vacuum: 40%, medium leakage tolerance, maximum load capacity: 5 kg

Equipment

HDHV gripper

Brief Description

Body for vacuum gripper in hygienic design

Description

Hygienic Design vacuum gripper for the handling of food, maximum vacuum: 90%, low leakage tolerance, maximum load capacity: 50 kg

Equipment

HDB gripper

Brief Description

Body for vacuum gripper according to the Bernoulli principle in hygienic design

Description

Bernoulli type gripper in hygienic design for the handling of bending-resistant food, lower vacuum, no sealing required, maximum load capacity: 2 kg

Equipment

Suction cup for HD gripper

Brief Description

Hygienic design suction bells for the HDHF series of grippers

Description

Suction bells for the HDHF series of grippers, adapted to different products for the proper handling of meat, vegetables, baked goods, etc.